

Całka potrójna – zastosowania fizyczne

Zastosowania fizyczne całki potrójnej

Niech $\rho(x, y, z)$ będzie gęstością pewnego obszaru przestrzennego $V \subset \mathbb{R}^3$.
Możemy wówczas zapisać następujące wzory:

Masa obszaru V :

$$m = \iiint_V \rho(x, y, z) dx dy dz . \quad (10)$$

Momenty statyczne obszaru V względem płaszczyzn Oxy , Oyz , Oxz :

$$M_{xy} = \iiint_V z\rho(x, y, z) dx dy dz . \quad (11)$$

$$M_{yz} = \iiint_V x\rho(x, y, z) dx dy dz . \quad (12)$$

$$M_{xz} = \iiint_V y\rho(x, y, z) dx dy dz . \quad (13)$$

Współrzędne środka ciężkości C obszaru V :

$$x_C = \frac{M_{yz}}{m}, \quad y_C = \frac{M_{xz}}{m}, \quad z_C = \frac{M_{xy}}{m} . \quad (14)$$

Momenty bezwładności obszaru V względem osi Ox , Oy , Oz :

$$I_x = \iiint_V (y^2 + z^2)\rho(x, y, z) dx dy dz . \quad (15)$$

$$I_y = \iiint_V (x^2 + z^2)\rho(x, y, z) dx dy dz . \quad (16)$$

$$I_z = \iiint_V (x^2 + y^2)\rho(x, y, z) dx dy dz . \quad (17)$$

Momenty bezwładności obszaru V względem płaszczyzn Oxy , Oyz , Oxz :

$$I_{xy} = \iiint_V z^2 \rho(x, y, z) dx dy dz . \quad (19)$$

$$I_{yz} = \iiint_V x^2 \rho(x, y, z) dx dy dz . \quad (20)$$

$$I_{xz} = \iiint_V y^2 \rho(x, y, z) dx dy dz . \quad (21)$$

Moment bezwładności obszaru V względem początku O układu:

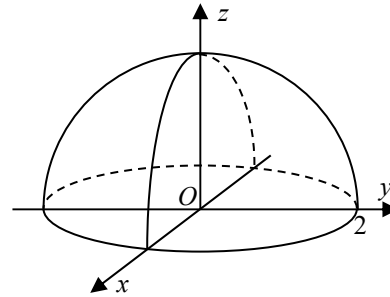
$$I_O = \iiint_V (x^2 + y^2 + z^2) \rho(x, y, z) dx dy dz . \quad (22)$$

Przykład 6. Obliczyć masę, wszystkie momenty statyczne oraz współrzędne środka ciężkości półkuli $V: x^2 + y^2 + z^2 \leq 4, z \geq 0$, której gęstość $\rho(x, y, z) = z$.

Rozwiązanie.

Obszar V przedstawiono na rysunku 11. Wymagane całki potrójne obliczymy dokonując zamiany zmiennych na współrzędne sferyczne:

$$\begin{cases} x = r \cos \varphi \sin \theta \\ y = r \sin \varphi \sin \theta \\ z = r \cos \theta \end{cases} .$$



Rys. 11

Zauważmy, że gdy punkt $P(x, y, z)$ zmienia się w obszarze V to jego współrzędne sferyczne (r, φ, θ) spełniają nierówności:

$$0 \leq r \leq 2, \quad 0 \leq \varphi \leq 2\pi, \quad 0 \leq \theta \leq \frac{\pi}{2} .$$

Obliczamy najpierw masę obszaru V (przy obliczaniu całki potrójnej skorzystamy z twierdzenia 4, punkt 2°):

$$m = \iiint_V \rho(x, y, z) dx dy dz = \iiint_V z dx dy dz = \iiint_{V'} r \cos \theta r^2 \sin \theta dr d\varphi d\theta =$$

$$\begin{aligned}
&= \iiint_{V'} r^3 \sin \theta \cos \theta \, dr d\varphi d\theta = \int_0^2 r^3 \, dr \cdot \int_0^{2\pi} d\varphi \cdot \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin \theta \cos \theta \, d\theta = \\
&= \left[\frac{1}{4} r^4 \right]_0^2 \cdot [\varphi]_0^{2\pi} \cdot \left[\frac{1}{2} \sin^2 \theta \right]_0^{\frac{\pi}{2}} = 4 \cdot 2\pi \cdot \frac{1}{2} = 4\pi.
\end{aligned}$$

Stosując wzór (11) wyznaczamy moment statyczny bryły V względem płaszczyzny Oxy :

$$\begin{aligned}
M_{xy} &= \iiint_V z \rho(x, y, z) \, dx dy dz = \iiint_V z^2 \, dx dy dz = \\
&= \iiint_{V'} r^2 \cos^2 \theta \cdot r^2 \sin \theta \, dr d\varphi d\theta = \iiint_{V'} r^4 \cos^2 \theta \sin \theta \, dr d\varphi d\theta = \\
&= \int_0^2 r^4 \, dr \cdot \int_0^{2\pi} d\varphi \cdot \int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos^2 \theta \sin \theta \, d\theta.
\end{aligned}$$

Wykonajmy pomocnicze obliczenia:

$$\int \cos^2 \theta \sin \theta \, d\theta \left| \begin{array}{l} \cos \theta = t \\ -\sin \theta d\theta = dt \\ \sin \theta d\theta = -dt \end{array} \right. = -\int t^2 \, dt = -\frac{1}{3} t^3 + C = -\frac{1}{3} \cos^3 t + C.$$

Zatem

$$M_{xy} = \left[\frac{1}{5} r^5 \right]_0^2 \cdot [\varphi]_0^{2\pi} \cdot \left[-\frac{1}{3} \cos^3 \theta \right]_0^{\frac{\pi}{2}} = \frac{32}{5} \cdot 2\pi \cdot \frac{1}{3} = \frac{64}{15} \pi.$$

Obliczamy moment statyczny względem płaszczyzny Oyz :

$$\begin{aligned}
M_{yz} &= \iiint_V x \rho(x, y, z) \, dx dy dz = \iiint_V x z \, dx dy dz = \\
&= \iiint_{V'} r \cos \varphi \sin \theta \cdot r \cos \theta \cdot r^2 \sin \theta \, dr d\varphi d\theta = \\
&= \iiint_{V'} r^4 \cos \varphi r \cos \theta \sin^2 \theta \, dr d\varphi d\theta =
\end{aligned}$$

$$= \int_0^2 r^4 dr \cdot \int_0^{2\pi} \cos \varphi d\varphi \cdot \int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos \theta \sin^2 \theta d\theta.$$

Zauważmy, że ponieważ:

$$\int_0^{2\pi} \cos \varphi d\varphi = [\sin \varphi]_0^{2\pi} = 0,$$

zatem $M_{yz} = 0$.

Obliczamy moment statyczny względem płaszczyzny Oxz :

$$\begin{aligned} M_{xz} &= \iiint_V y\rho(x, y, z) dx dy dz = \iiint_V yz dx dy dz = \\ &= \iiint_{V'} r \sin \varphi \sin \theta \cdot r \cos \theta \cdot r^2 \sin \theta dr d\varphi d\theta = \\ &= \iiint_{V'} r^4 \sin \varphi r \cos \theta \sin^2 \theta dr d\varphi d\theta = \\ &= \int_0^2 r^4 dr \cdot \int_0^{2\pi} \sin \varphi d\varphi \cdot \int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos \theta \sin^2 \theta d\theta. \end{aligned}$$

Ponieważ:

$$\int_0^{2\pi} \sin \varphi d\varphi = [-\cos \varphi]_0^{2\pi} = 0,$$

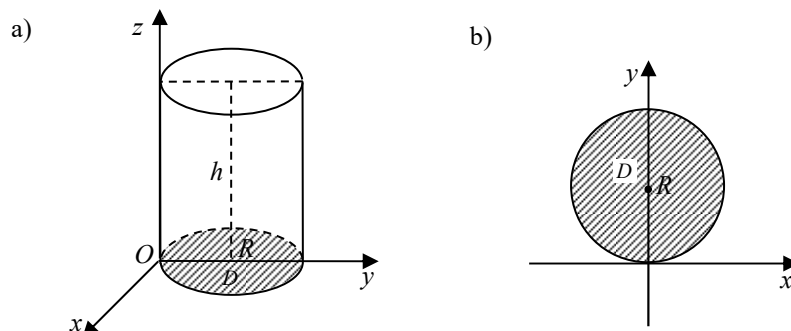
zatem $M_{xz} = 0$.

Na koniec wyznaczamy współrzędne środka ciężkości obszaru V :

$$\begin{aligned} x_C &= \frac{M_{yz}}{m} = \frac{0}{4\pi} = 0, \\ y_C &= \frac{M_{xz}}{m} = \frac{0}{4\pi} = 0, \\ z_C &= \frac{M_{xy}}{m} = \frac{\frac{64}{15}\pi}{4\pi} = \frac{16}{15}. \end{aligned}$$

Przykład 7. Obliczyć moment bezwładności jednorodnego (przyjmijmy $\rho(x, y, z) = 1$) walca V o promieniu podstawy R i wysokości h względem tworzącej tego walca.

Rozwiązanie. Umieścimy walec V w układzie współrzędnych tak, aby oś Oz była tworzącą tego walca (rys. 12a).



Rys. 12. Ilustracja do przykładu 7

Z uwagi na kształt bryły V wprowadzimy współrzędne walcowe:

$$\begin{cases} x = r \cos \varphi \\ y = r \sin \varphi \\ z = z \end{cases}$$

Patrząc na rzut D obszaru V na płaszczyznę Oxy (rys. 12b) łatwo zauważyć, że współrzędna walcowa φ dowolnego punktu określonego obszaru spełnia warunek:

$$0 \leq \varphi \leq \pi.$$

Aby określić zakres zmienności współrzędnej r obszaru D zapiszmy najpierw równanie brzegu (czyli równanie okręgu) tego obszaru we współrzędnych kartezjańskich:

$$x^2 + (y - R)^2 = R^2.$$

W równaniu tym w miejsce x i y podstawmy odpowiednio: $x = r \cos \varphi$, $y = r \sin \varphi$:

$$(r \cos \varphi)^2 + (r \sin \varphi - R)^2 = R^2,$$

$$r^2 \cos^2 \varphi + r^2 \sin^2 \varphi - 2rR \sin \varphi + R^2 = R^2,$$

$$r^2 - 2rR \sin \varphi = 0,$$

$$r(r - 2R \sin \varphi) = 0.$$

Z ostatniego równania po uproszczeniu otrzymujemy równanie powyższego okręgu we współrzędnych biegunowych:

$$r = 2R \sin \varphi.$$

Zatem współrzędna walcowa r dowolnego punktu obszaru V spełnia warunek:

$$0 \leq r \leq 2R \sin \varphi.$$

Ostatecznie możemy zapisać:

$$V' = \{(r, \varphi, z) : 0 \leq r \leq 2R \sin \varphi, 0 \leq \varphi \leq \pi, 0 \leq z \leq h\}.$$

Stosując wzór (17) oraz dokonując zamiany zmiennych w całce potrójnej wyznaczamy odpowiedni moment bezwładności:

$$\begin{aligned} I_z &= \iiint_V (x^2 + y^2) \rho(x, y, z) dx dy dz = \iiint_V (x^2 + y^2) dx dy dz = \\ &= \iiint_{V'} (r^2 \cos^2 \varphi + r^2 \sin^2 \varphi) r dr d\varphi dz = \iiint_{V'} r^3 dr d\varphi dz = \\ &= \int_0^\pi d\varphi \int_0^{2R \sin \varphi} dr \int_0^h r^3 dz = \int_0^\pi d\varphi \int_0^{2R \sin \varphi} [r^3 z]_0^h dr = \int_0^\pi d\varphi \int_0^{2R \sin \varphi} h r^3 dr = \\ &= h \int_0^\pi \left[\frac{1}{4} r^4 \right]_0^{2R \sin \varphi} d\varphi = 4R^4 h \int_0^\pi \sin^4 \varphi d\varphi. \end{aligned}$$

Stosując odpowiedni wzór rekurencyjny wykonujemy obliczenia pomocnicze:

$$\begin{aligned} \int \sin^4 \varphi d\varphi &= -\frac{1}{4} \sin^3 \varphi \cos \varphi + \frac{3}{4} \int \sin^2 \varphi d\varphi = \\ &= -\frac{1}{4} \sin^3 \varphi \cos \varphi + \frac{3}{4} \left(-\frac{1}{2} \sin \varphi \cos \varphi + \frac{1}{2} \int d\varphi \right) = \\ &= -\frac{1}{4} \sin^3 \varphi \cos \varphi - \frac{3}{8} \sin \varphi \cos \varphi + \frac{3}{8} \varphi + C. \end{aligned}$$

Stąd otrzymujemy:

$$I_z = 4R^4 h \left[-\frac{1}{4} \sin^3 \varphi \cos \varphi - \frac{3}{8} \sin \varphi \cos \varphi + \frac{3}{8} \varphi \right]_0^\pi = 4R^4 h \cdot \frac{3}{8} \pi = \frac{3}{2} \pi R^4 h.$$

Opracowanie:

dr Igor Kierkosz

dr hab. Volodymyr Sushch